

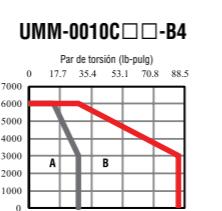
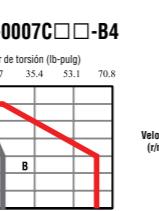
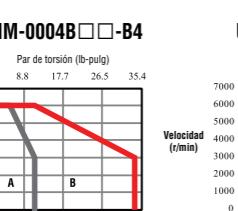
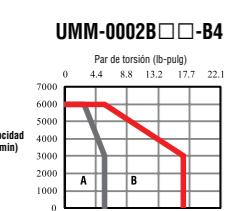
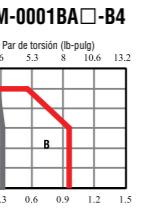
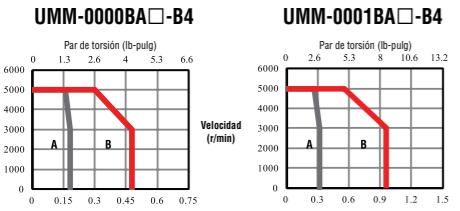
Especificación del servomotor



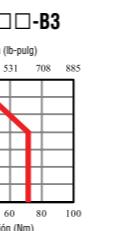
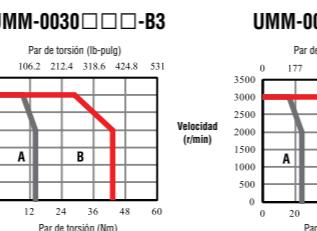
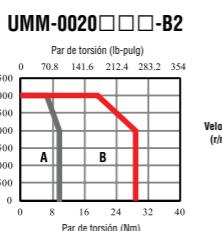
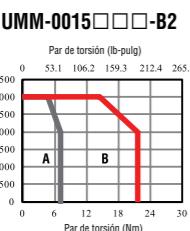
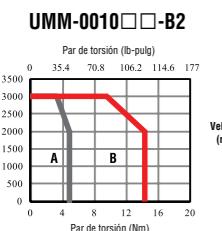
		200 VCA			200 VCA			200 VCA			400 VCA														
		B4			B2			B3			B2			B3											
Potencia de salida nominal	Kw/HP	0.05/ 0.06	0.1/0.13	0.2/ 0.26	0.4/ 0.53	0.75/ 1	1/ 1.34	1.5/2.01	2/ 4.02	3/ 6.7	5/ 6.7	1/ 1.34	1.5/2.01	2/ 4.02	3/ 6.7	5/ 6.7									
Par nominal	NM/lb-pulg	0.16/ 1.41	0.32/2.83	0.637/5.63	1.27/11.23	2.39/ 21.15	3.18/ 28.14	7.16/ 63.36	9.55/ 84.51	14.3/ 126.55	23.9/ 211.51	4.78/ 42.3	7.16/ 63.36	9.55/ 84.51	14.3/ 126.55	23.9/ 211.51									
Par máximo	NM/lb-pulg	0.48/ 4.24	0.96/8.49	1.91/ 16.9	3.82/ 33.8	7.16/ 63.36	8.8/ 77.88	21.5/ 190.27	28.7/ 253.99	36.5/ 323.02	54.3/ 480.55	14.3/ 126.55	21.5/ 190.27	28.7/ 253.99	36.5/ 323.02	71.6/ 633.66									
Corriente nominal	A	0.6	1.1	1.5	2.9	5.1	6.8	8.2	11.3	18.0	28.0	3.0	4.3	5.7	8.8	15.0									
Corriente máxima	A	1.7	3.0	4.7	9.2	15.3	21.0	24.6	33.9	54.0	84.0	9.0	12.9	17.1	26.4	45.0									
Velocidad nominal	RPM	3000					2000					3000													
Máx. Velocidad	RPM	6000					3000					3000													
Momento de inercia del rotor (con freno)	kg*cm^2	0.019 (0.05)	0.035 (0.052)	0.1469 (0.1794)	0.2435 (0.2759)	0.9094 (1.0655)	1.144 (1.3)	18.4 (19.5)	23.5 (24.6)	41.3 (44.5)	65.7 (68.9)	13.2 (14.3)	18.4 (19.5)	23.5 (24.6)	41.3 (44.5)	65.7 (68.9)									
	lb-pulg ²	0.0065 (0.017)	0.012 (0.0177)	0.0501 (0.0613)	0.0832 (0.0942)	0.3107 (0.3640)	0.3909 (0.4442)	6.2875 (6.6634)	8.0303 (8.40621)	14.1128 (15.2063)	22.3824 (23.5442)	4.5106 (4.8865)	6.2875 (6.6634)	8.0303 (8.40621)	14.1128 (15.2063)	22.3824 (23.5442)									
Peso (con freno)	kg	0.374 (0.566)	0.508 (0.7)	0.9 (1.3)	1.3	2.6	3.1	8.9 (10.4)	10.8 (12.3)	16.63 (20.23)	24.3 (27.9)	7 (8.5)	8.9 (10.4)	10.8 (12.3)	16.63 (20.23)	24.3 (27.9)									
	lb	0.82 (1.24)	1.12 (1.543)	1.984 (2.866)	2.866 (3.747)	5.732 (7.054)	6.834 (8.377)	19.621 (22.928)	23.81 (27.116)	36.662 (44.6)	53.572 (61.509)	15.432 (18.74)	19.621 (22.928)	23.81 (27.116)	36.662 (44.6)	53.572 (61.509)									
Tensión nominal del freno	CC 24 voltios ± 10%																								
Potencia nominal del freno	W	4.0	7.4		9.6		19.5		35.0		19.5		35.0												
Momento de retención del freno	NM/lb-pulg	0.318/2.814	1.5/13.276		3.2/28.322		12/106.209		40/354.03		12/106.209		40/354.03												
Codificador incremental	PPR	-	20 bits (1.048.576)					20 bits (1.048.576)																	
Codificador absoluto	PPR	23 bits (8.388.609)					23 bits (8.388.608)																		
Clase de aislamiento	F																								
Temperatura ambiente	°C	0~+40°C (sin congelación)																							
Humedad ambiental	Humedad relativa	20% a 80% no condensada																							
Carcasa		IP65/NEMA4X																							

* Los valores entre paréntesis son para servomotores con frenos de retención.

UMM-B4

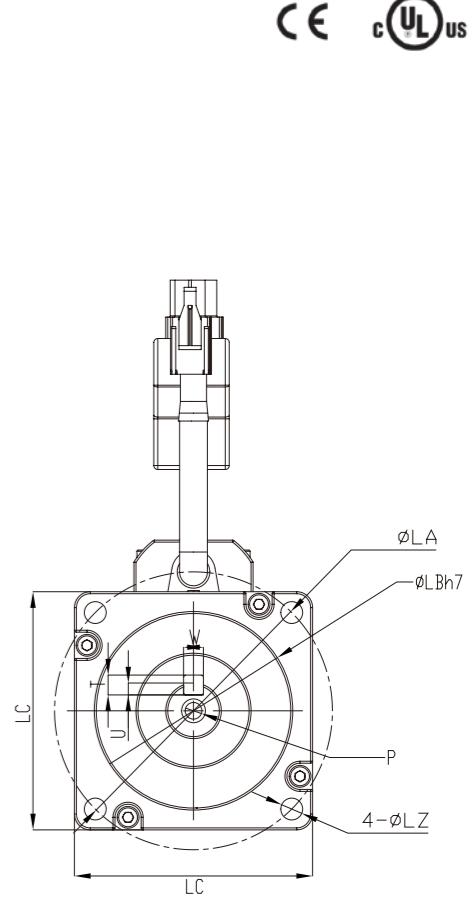
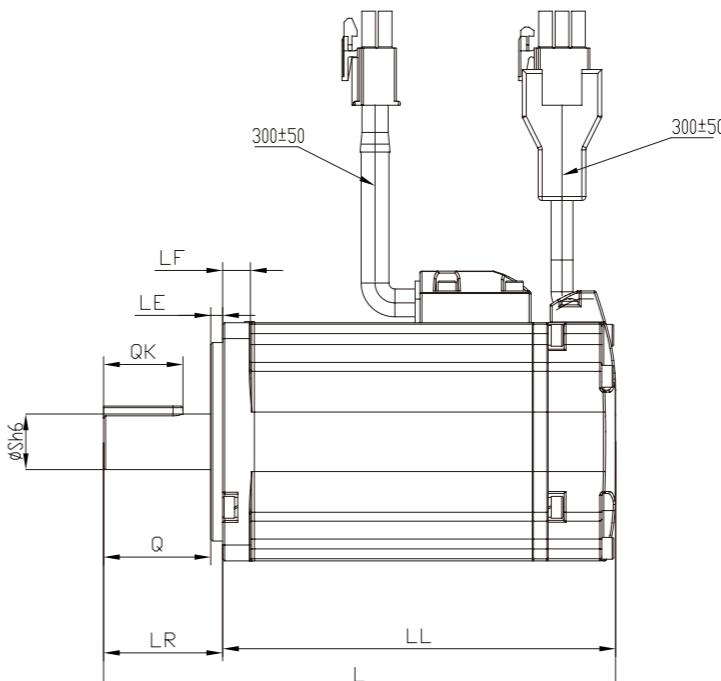


UMM-B2



** La certificación UL es válida para todos los productos de 220 voltios

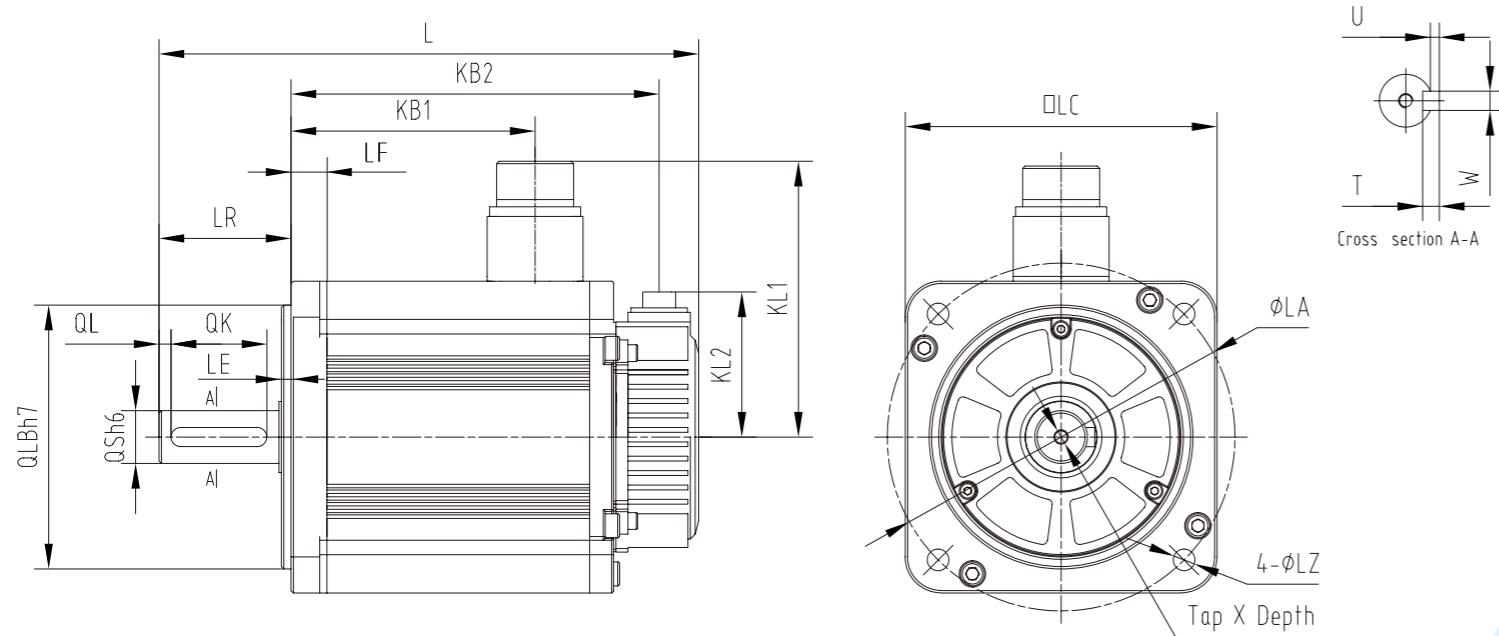
UMM-B4: Dimensiones del motor



unidad: mm

Número de pieza	L*	LL*	Lado de brida							S	Roscado interno x profundidad	Tecla			
			LR	LE	LF	LC	LA	LB	LZ						

UMM-B2 y UMM-B3: Dimensiones del motor



unidad: mm

Número de pieza	L*	*LL	Lado de brida						S	Roscado interno x profundidad	Tecla					KB1*	KB2*	KL1	KL2	
			LR	LE	LF	LC	LA	LB			QK	W	T	U	Q					
UMM-0010EA□-B2	203 (245,5)	148 (190,5)								M6×20	80 (103,2)	131,5 (174)								
UMM-0015CA□-B2	225 (267,5)	170 (212,5)	55	4	12	130	145	110	9	22	102 (125,2)	153,5 (196)					117	60,5		
UMM-0015EA□-B2											124 (147,2)	175,5 (218)								
UMM-0020CA□-B2	247 (289,5)	192 (234,5)																		
UMM-0020EA□-B2																				
UMM-0030CA□-B3	307 (378)	228 (299)	79	3,2	18	180	200	114,3	14	35	M8×16	55	6	10	8	5	143	203 (274)		
UMM-0030EA□-B3																	140	79		
UMM-0050CA□-B3	357 (428)	278 (349)															183	253 (324)		
UMM-0050EA□-B3																				

* Los valores entre paréntesis son para servomotores con frenos de retención.

□ - Agregue la letra B en el cuadrado para incluir el freno de retención, por ejemplo UMM-0010EA□-B2 -> UMM-0010EAB-B2

Una solución de control y automatización integrada

Solución completa para servomecanismos

- Servoaccionadores (Drives) y Motores (desde 50W a 5,000W, 0,06-6.7 HP)
- Comunicaciones: Configuración automática, simple y fácil
- No se necesita codificación para diagnosticar y ajustar el sistema
- Ayudar al programador en aspectos mecánicos
- Codificación sencilla, que utiliza bloques funcionales de movimiento estándar del sector (PLCopen)
- Control de hasta 8 ejes



Amplia gama de controladores lógicos programables (PLC) y de paneles de HMI

- Potentes controladores multifuncionales
- Hasta 2048 entradas y salidas por controlador
- Paneles de HMI de calidad
- Probados en el terreno



Amplia gama de variadores de frecuencia (VFD)

- Programación sencilla
- De uso sencillo
- Configuración y programación mediante software o teclado de VFD



Software de programación Todo-en-Uno

- Servomecanismo simplificado: configuración sencilla, código listo para usar y diagnóstico integrado
- Programación lógica de aplicación en lenguaje escalera
- Diseño de HMI y páginas web
- Configuración de variadores de frecuencia (VFD)
- Configuración de hardware y comunicaciones
- Entorno intuitivo único



La solución total para Industria 4.0

- MQTT
- SQL
- FTP
- SNMP
- Servidor web integrado
- Acceso remoto por medio de VNC

